LIGAMENT-TENSIONING DEVICE FOR NON-SPHEROID JO

Patent number:

DE29910761U

Publication date:

2000-11-23

Inventor:

Applicant:

MATHYS MEDIZINALTECHNIK AG BET (CH)

Classification:

international:

A61F2/08; A61F2/30; A61B17/56; A61F2/46

european:

A61B17/02J

Application number: Priority number(s):

DE19992010761U 19990619 DE19992010761U 19990619

Abstract not available for DE29910761U

Abstract of correspondent: WO0078225 The invention relates to a device for tensioning ligaments of non-spheroid joints in human or animal bodies, comprising A) a plate-shaped base body (2) with a right and a left blade (3; 4) whose contact surfaces (16) can be brought into contact with the surface of a first bone which is located on the side of the joint and lies adjacent to a joint (10) and a right and a left handle (6, 7); B) a right and a left tensioning lever (8; 9) whose contact surfaces (15) can be brought into contact with the surface of a second bone which is located on the side of the joint and lies adjacent to the joint (10); C) a right and a left operating lever (11; 12), each of which can be actuated simultaneously with the corresponding handle (6; 7) whilst holding the device, using the same hand; D) a right and a left parallel displacement device (13; 14) which can be used during a displacement of the operating levers (11; 12) to displace the contact surfaces (15) of the tensioning levers (6; 7) independently of one another in a perpendicular direction to the plane (5); E) the parallel displacement devices (13; 14) are quadruple-joint lever mechanisms, and F) a force indicator (17) displays the expansion force in newtons.

Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

Also published as:

WO0078225 (A1) EP1187556 (A1) AU758700 (B2)



BUNDESREPUBLIK Gebrauchsmusterschift DEUTSCHLAND

₍₁₎ DE 299 10 761 U 1

⑤ Int. Cl.7: A 61 F 2/08

A 61 F 2/30 A 61 B 17/56 A 61 F 2/46



DEUTSCHES PATENT- UND MARKENAMT

- (21) Aktenzeichen:
- 2 Anmeldetag:
- (1) Eintragungstag:
- Bekanntmachung im Patentblatt:
- 19. 6. 1999 23. 11. 2000

299 10 761.2

28, 12, 2000

(3) Inhaber:

Mathys Medizinaltechnik AG, Bettlach, CH

(4) Vertreter:

Sparing . Röhl . Henseler, 40237 Düsseldorf

Recherchenergebnisse nach § 7 Abs. 2 GbmG:

56 49 929 A US 03 22 363 A1 EΡ 96 17 552 A1 wo

(A) Bänderspannvorrichtung für nicht-kugelige Gelenke

Vorrichtung zum Spannen von Bändern an nicht-kugeligen Gelenken am menschlichen oder tierischen Körper

A) einem prismatischen, zylindrischen oder plattenförmigen Grundkörper (2) mit einer rechten Pratze (3) und einer linken Pratze (4), welche Auflageflächen (16) in einer Ebene (5) aufweisen und damit parallel auf die gelenkseitige Oberfläche eines ersten an ein nicht-kugeliges Gelenk (10) angrenzenden Knochens zur Anlage bringbar sind, sowie einem rechten Handgriff (6) und einem linken Handgriff

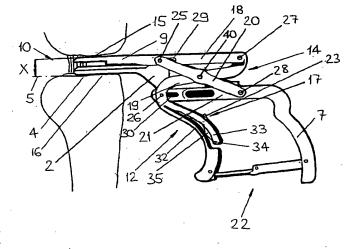
B) einem rechten Spannhebel (8) und einem linken Spannhebel (9) mit den Auflageflächen (15), welche parallel zu den Auflageflächen (16) angeordnet sind, wobei zwischen den Auflageflächen (15; 16) des rechten Spannhebels (8) und der rechten Pratze (3) eine Spannweite Y und zwischen den Auflageflächen (15; 16) des linken Spannhebels (9) und der linken Pratze (4) dieselbe oder eine andere Spannweite X einstellbar ist und die Auflageflächen (15) auf die gelenkseitige Oberfläche eines zweiten an das Gelenk (10) angrenzenden Knochens zur Anlage bringbar sind;

C) einem rechten Bedienungshebel (11) und einem linken Bedienungshebel (12), welche gleichzeitig mit dem Halten der Vorrichtung mit je einer Hand am entsprechenden Handgriff (6; 7) einzeln mit der jeweils selben Hand betä-

tigbar sind; D) einer rechten Parallelverschiebevorrichtung (13) und einer linken Parallelverschiebevorrichtung (14), welche je durch den entsprechenden Bedienungshebel (11; 12) antreibbar sind und so mit je einem Spannhebel (6; 7) verbunden sind, dass bei einer Bewegung der Bedienungshebel (11; 12) die Spannweiten X beziehungsweise Y unabhängig voneinander einstellbar sind,

dadurch gekennzeichnet, dass

E) die Parallelverschiebevorrichtungen (13; 14) Viergelenk-Hebelgetriebe sind.





60 GM 79 DE Mathys Medizinaltechnik AG

Bänderspannvorrichtung für nicht-kugelige Gelenke

Die Erfindung bezieht sich auf eine Vorrichtung zum Spannen von Bändern und Kapselstrukturen an nicht-kugeligen Gelenken am menschlichen oder tierischen Körpe gemäss dem Oberbegriff des Schutzanspruchs 1.

Die erfindungsgemässe Vorrichtung betrifft damit ein chirurgisches Instrument welches es erlaubt, Gelenkendoprothesen mit einer vorbestimmten Spannung der das Gelenk steuernden Bänder und Kapselstrukturen zu implantieren.

Voraussetzung für eine gute Funktion des prothetisch versorgten Gelenks ist das konfliktfreie Zusammenspiel der Kinematik des Kunstgelenks und der das Gelent umgebenden Weichteile. Bei nicht kugelförmigen Gelenken, wie z.B. dem Kniegelen! oder dem Ellbogengelenk, wird die Gelenkbewegung durch die umgebenden Kapsel Bandstrukturen gesteuert. Beim natürlichen Gelenk sind die Geometrie de Artikulationsflächen und der Kapsel-Bandapparat so aufeinander abgestimmt, daß die physiologische Bewegung möglich ist. Beim Ersatz des erkrankten natürlicher Gelenkes durch ein Kunstgelenk ist die Abstimmung der Kinematik des Kunstgelenkes mit dem Kapsel-Bandapparat bestimmend für die Beweglichkeit und Stabilität des versorgten Gelenks. Die natürlichen Strukturen der Kapsel und Bänder beinhalter Rezeptoren zur Erzeugung neurologischer Signale für die Steuerung der Muskeln dei Extremität. Diese Rezeptoren setzen mechanische Reize, welche durch Dehnunger des umgebenden Gewebes erzeugt werden, in neurologische Signale um. Je nach Einbausituation des Kunstgelenkes ist dieses Informationssystem mehr oder wenigei geschädigt, und der Patient hat somit Einbussen an der Propriozeptivität der Extremität.

Patienten, bei welchen bei der Implantation eine gute Abstimmung von Weichteilspannung über den Bewegungsumfang des Kunstgelenkes erzielt wurde, weisen eine bessere Propriozeptivität auf, als solche, bei denen eine weniger gute





Abstimmung erzielt wurde (The Journal of Bone and Joint Surgery, Vol 73-B, Jan. 1991 und Vol. 78-B, July 1996).

Diese Erkenntnis wurde anhand des Kniegelenkersatzes erarbeitet und diese neuzeitlichen Operationstechniken sind beispielsweise in der EP 0 322 363 WEHRL und der WO 96/17552 TODD beschrieben. Diese Operationstechniken werden durch ein Instrumentarium unterstützt, welches es erlaubt, die Statik des zu operierender. Beines mit hoher Genauigkeit wiederherzustellen und das Kunstgelenk sicher und dauerhaft am Skelett zu verankern. Zusätzlich zur Wiederherstellung der schmerzfreien Beweglichkeit ist die Ausrichtung der Extremität bezüglich der Achse (varus - valgus) und der Rotationsposition (Innen-/Außenrotation) ein wichtiges Ziel der Operation. Der heutige Stand der Instrumentarien erlaubt in hohem Masse die Reproduktion der korrekten Achsverhältnisse. In der Regel wird die Weichteilsituation chirurgisch auf das Kunstgelenk adaptiert, jedoch wird keine Quantifizierung der Spannung der das Gelenk passiv steuernden Weichteilstrukturen vorgenommen. Führende Größe in den beschriebenen Operationstechniken ist die statikgerechte Positionierung des Kunstgelenkes. Die Weichteilsituation wird nach wiederhergestellter Statik durch sogenannte Kapsel- und Bandreleases korrigiert, wobei diese Korrektur in verschiedenen Beugestellungen des Gelenkes vorgenommen wird.

Von verschiedenen Autoren wurden Instrumente vorgeschlagen, die eine kontrollierte Bearbeitung der Kapsel-Bandstrukturen während der Implantation eines Kunstgelenkes zum Ziel haben. Alle diese Instrumente haben eine Spreizerfunktion, die unterschiedlich technisch gelöst ist.

Ein Spreizinstrument für die Spannung der Bandstrukturen im Knie bei der Implantation einer Knieprothese ist in der US 5,649,929 CALLAWAY offenbart. Das Instrument basiert auf einem scherenartigen Konzept und erlaubt das Aufspreizen des Kniegelenks in Beugung. Dabei stützt sich ein Schenkel des Instrumentes auf der proximalen Tibia ab, und der zweite Schenkel wird in das gebeugte Knie zentral eingeführt. Die Spreizbewegung kann durch eine Spindel, die zwischen den Handgriffen angeordnet ist, arretiert werden. Das Instrument ist ausschließlich für die Verwendung im gebeugten Knie vorgesehen.





In der EP 0 322 363 WEHRLI wird ein Bänderspanninstrument offenbart, welche ebenfalls mittels zweier scherenförmig angeordneter Hebel eine Spreizwirkung erzielt die mit einer zwischen den Handhebeln angeordneten Spindel mit Mutter arretier werden kann. Das Instrument stützt sich tibial auf einer unterhalb der Gelenkfläche eingebrachten Knochenschraube ab und wird in der Mitte in das gebeugte Knic eingeführt und dann aufgespreizt. In der selben Patentschrift ist für die Spannung de Bänder am gestreckten Knie ein Instrument beschrieben, welches mittels zweie Gewindespindeln zwei in einer Längsführung geführte Spreizer antreibt. Die beidei getrennt bedienbaren Spreizer ermöglichen die getrennte Aufspreizung der beider Gelenkkompartimente des Kniegelenkes. Dieser Doppelspreizer erzeugt gegenübe erstbeschriebenen eine parallele Spreizbewegung. Dadurch wird eine Spreizwegen keine unterschiedlichen bei die erzeugt, Spreizbewegung Winkeländerung der Spreizer ergibt, wie dies beim scherenförmigen Typ der Fall ist.

In der WO 96/17552 TODD ist ein Bänderspanner für die Implantation von Knieprothesen offenbart, der zwei getrennte Spreizer aufweist, die ebenfalls in eine Längsführung geführt sind. Der Antrieb erfolgt durch zwei Handhebel, wobei die Spreizposition durch einen Klinkenmechanismus arretiert werden kann.

Handhebelbetriebene Spreizer bieten gegenüber den durch Gewindespindelr betriebenen Spreizer den Vorteil, daß der Chirurg eine direkte Kontrolle der Spreizkraf über die Handkraft hat. Je nach Hebelverhältnissen kann die Übersetzung de Handkraft in die Spreizkraft, ähnlich wie bei chirurgischen Zangen oder Scheren, fre gewählt werden. Kenntnisse und Training eines Chirurgen garantieren die sichere Handhabung derartiger Instrumente. Die manuell gefühlsmäßige Kontrolle des Spreizkraft über eine Gewindespindel ist deutlich weniger exakt und kann zu Überbeanspruchung der Weichteile führen.

Nachteilig bei diesen erwähnten Spreizinstrumenten ist, daß zusätzlich zu gefühlsmäßigen Kontrolle keine Quantifizierung der Kraft, mit welcher die Weichteile gespannt sind, durch das Instrument möglich ist.

Hier will die Erfindung Abhilfe schaffen. Der Erfindung liegt die Aufgabe zugrunde, die Kapsel-Bandstrukturen eines prothetisch zu versorgenden Gelenkes mit eine



parallelen Spreizbewegung anzuspannen, dabei eine manuelle Kontrolle und zusätzlich gleichzeitig eine quantitative Kontrolle der Spreizkraft zu ermöglichen. Das Instrument soll im gebeugten und gleichermaßen im gestreckten Gelenk verwendbalsein. Dazu dienen zwei getrennte Spreizer, welche mittels zweier Handhebelpaars bedient werden und zweier Viergelenkmechanismen parallel gespreizt werden. Zu Quantifizierung der Kraft pro Spreizer dient ein Blattfederelement, das über einer Zeiger und eine Skala die Spreizkraft in Newton anzeigt.

Die Erfindung löst die gestellte Aufgabe mit einer Vorrichtung zum Spannen vor Bändern an nicht-kugeligen Gelenken, welche die Merkmale des Anspruchs 1 aufweist.

Weitere vorteilhafte Ausgestaltungen der Erfindung sind in den abhängiger Ansprüchen gekennzeichnet.

Die erfindungsgemässe Vorrichtung umfasst einen prismatischen, zylindrischen odei anterior-posterio einer symmetrisch zu Grundkörper und plattenförmigen verlaufenden Ebene angeordnet, zwei mit dem Grundkörper verbundene Pratzen, welche parallel auf die plan osteotomierte gelenkseitige Oberfläche eines ersten an eir angrenzenden Knochens zur Anlage bringbar sind, einer nicht-kugeliges Gelenk linken und einen rechten Handgriff, einen linken und einen rechten Bedienungshebel welche gleichzeitig mit dem Halten der Vorrichtung mit je einer Hand am entsprechenden Handgriff einzeln mit der jeweils selben Hand betätigbar sind, unc einen linken und einen rechten Spannhebel, welche mit ihren Auflageflächen auf die gelenkseitige Oberfläche eines zweiten an dass Gelenk angrenzenden Knochens zui Anlage bringbar sind. Die Bewegung der Spannhebel relativ zu den Pratzen erfolgt durch eine linke und eine rechte Parallelverschiebevorrichtung, welche je durch der entsprechenden Bedienungshebel antreibbar sind und so mit je einem Spannhebe verbunden sind, dass bei einer Bewegung der Bedienungshebel die Auflageflächer der Spannhebel unabhängig voneinander parallel zu den Auflageflächen an der Pratzen bewegbar sind. Die Parallelverschiebevorrichtungen sind als Viergelenk-Hebelgetriebe ausgestaltet. Die Größe der Spreizkraft zwischen den Auflageflächen ar den Pratzen und den Auflageflächen an den Spannhebeln ist an skalierter Kraftanzeigen ablesbar, wobei beim Spannen der Bänder durch Betätigung de Vorrichtung ein separates Ablesen der auf den linken beziehungsweise rechter



Bedienungshebel ausgeübten Kraft möglich ist. Die Position der Spannhebe gegenüber den Pratzen ist mittels Feststellelementen lösbar arretierbar.

In einer bevorzugten Ausführungsform der erfindungsgemässen Vorrichtung enthält die Kraftanzeige einen beweglichen Anzeigehebel, dessen Kanten sich gegenüber de Skala verschieben. Bewegt wird dieser Anzeigehebel durch die longitudinale Biegung des einen, durch eine manuell aufgebrachte Spannkraft biegbarer Bedienungshebelteils gegenüber dem anderen, gabelartig angeordneten und nich durch diese Spannkraft beaufschlagten Bedienungshebelteil. Werden mittels der Spannkraft die beiden Bedienungshebelteile relativ zueinander bewegt, verschiebt sich der Anzeigehebel gegenüber der Skala.

Die als Viergelenk-Hebelgetriebe ausgeführten Parallelverschiebevorrichtunger umfassen vorzugsweise jeweils vier Hebel, wobei ein oberer Hebel und ein unterer Hebel parallel angeordnet sind, der obere Hebel mit dem entsprechenden Spannhebe verbunden ist, der untere Hebel mit dem Grundkörper verbunden ist und die Verbindungshebel das Scherengestänge bilden, so dass der obere Hebel und der untere Hebel parallel zueinander oder voneinander weg bewegbar sind.

Die Hebellängen sind so gewählt, dass die Parallelverschiebevorrichtungen bezüglich der Kraftübertragung zwischen der mit der jeweiligen Hand zwischen den entsprechenden Bedienungshebel und Handgriffen ausgeübten Spannkraft und der von dem entsprechenden Spannhebel und der entsprechenden Pratze ausgeübten Distraktionskraft auf die an das Gelenk angrenzenden Knochen innerhalb einer Spannweite zwischen den Auflageflächen an den Pratzen und den Auflageflächen an den Spannhebeln zwischen 5 mm und 35 mm, vorzugsweise zwischen 7 mm und 25 mm ein Übersetzungsverhältnis von 1:1 gewährleisten.

Die durch die Erfindung erreichten Vorteile sind im wesentlichen darin zu sehen, dass dank des erfindungsgemässen Bänderspanners während des Spannens der Bänder die auf diese ausgeübten Spannkräfte einerseits durch die an den Bedienungsorganen von Hand aufgebrachten Kräfte und das Übersetzungsverhältnis von 1:1 gefühlsmässig kontrollierbar sind und andererseits durch eine Kraftanzeige gleichzeitig eine quantitative Kontrolle durchführbar ist. Diese quantitative Kraftanzeige gewährleistet,



dass die medialen und die lateralen Bänder, welche durch die von der linker beziehungsweise rechten Hand aufgebrachten Spannkraft separat gespannt werden exakt mit derselben Vorspannkraft oder mit gezielt unterschiedlichen Vorspannkräfter beaufschlagbar sind.

Die Erfindung wird im folgenden anhand der teilweise schematischen Darstellungen für die Verwendung im menschlichen Kniegelenk noch näher erläutert.

Es zeigen:

Fig. 1 eine Seitenansicht der bevorzugten Ausführungsform der erfindungsgemässer Vorrichtung;

Fig. 2 einen Grundriss der in Fig. 1 dargestellten Ausführungsform der erfindungsgemässen Vorrichtung;

Fig. 3 eine perspektivische Darstellung der in den Fig. 1 und 2 dargestellten Ausführungsform der erfindungsgemässen Vorrichtung eingesetzt im gebeugten Kniegelenk; und

Fig. 4 eine perspektivische Darstellung der in den Fig. 1 und 2 dargestellten Ausführungsform der erfindungsgemässen Vorrichtung eingesetzt im gestreckten Kniegelenk.

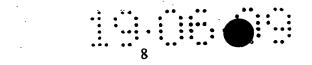
In den Fig. 1 und 2 ist die erfindungsgemässe Vorrichtung 1 mit Spreizmechanismus und dessen Arretierung darstellt. Die Vorrichtung enthält einen plattenförmigen Grundkörper 2, welcher zur sicheren Einleitung der Spreizkraft in die Tibia über eine linke Pratze 4 und eine rechte Pratze 3 mit in einer Ebene 5 liegenden Auflageflächen 16 verfügt. Den Pratzen 3;4 gegenüberliegend sind entsprechend am Grundkörper 2 ein linker Handgriff 7 und ein rechter Handgriff 6 angebracht, welche ein Halten der Vorrichtung mit zwei Händen ermöglichen. Ebenfalls entsprechend zur Anordnung der Pratzen 3;4 und oberhalb der Pratzen 3;4 liegend umfasst die Vorrichtung einen linken Spannhebel 9 und einen rechten Spannhebel 8, welche sich mit ihren Auflageflächen 15 auf dem gegenüberliegenden Anteil des Gelenkes 10 abstützen. Die Spreizwirkung



wird durch Betätigen des rechten Handgriffs 6 zusammen mit dem rechter Bedienungshebel 11 für den einen medialen oder lateralen Gelenkanteil erzeugt Durch Bedienen des linken Handgriffs 7 zusammen mit dem linken Bedienungshebe 12 wird die Spreizfunktion auf den anderen, je nach Gelenk medialen oder lateraler Gelenkanteil erzeugt. Eine linke Parallelverschiebevorrichtung 14 und eine rechte Parallelverschiebevorrichtung 13 gestatten bezüglich der Auflageflächen 16 und der Auflageflächen 15 eine Parallelverschiebung der beiden Spreizerpaare. Die Parallelverschiebevorrichtungen 13;14 sind jeweils als Viergelenk in Form sich kreuzender Stäbe ausgeführt und umfassen je vier Hebel 18;19;20;21, wobei je eir spannhebelseitiger Hebel 18 und ein grundkörperseitiger Hebel 21 angeordnet sind, während je zwei Hebel 19;20 sich kreuzen. Die vier Hebel 18;19;20;21 sind mittels fünf Achsen 25;26;27;28;40 miteinander verbunden. Zwei dei Achsen 25;26 sind in den parallelen Hebeln 18;21 in parallel zu den Auflageflächer 15;16 verlaufenden Langlöchern 29;30 verschiebbar gelagert. Diese Ausgestaltung der Parallelverschiebevorrichtungen 13;14 gestattet, dass der spannhebelseitige Hebel 18 und der grundkörperseitige Hebel 21 parallel zueinander oder voneinander weg bewegbar sind. Die Längen der Hebel 18;19;20;21 sind so gewählt, dass bei einer Spannweite X zwischen den Auflageflächen 16 an den Pratzen 3;4 und den Auflageflächen 15 an den Spannhebeln 8,9 zwischen 5 mm und 25 mm das Übersetzungsverhältnis zwischen den manuell an den Handgriffen 6,7 und den Bedienungshebeln 11;12 aufgebrachten Spannkräften und den auf die an das Gelenk 10 (Fig. 3 und 4) angrenzenden Knochen ausgeübten Distraktionskräften 1:1 beträgt.

Zwischen den Handgriffen 6;7 und den Bedienungshebeln 11;12 ist je ein Feststellelement 22 angeordnet, welches in einer beliebigen Stellung der Bedienungshebel 11;12 relativ zu den Handgriffen 6;7 arretierbar ist. Diese Feststellelemente 22 wirken in Form eines Ratschenmechanismus, der sich beim Spreizen zusammenschieben läßt und die erreichte Spreizposition arretiert. Zum Lösen der Arretierposition dient jeweils ein Handhebel 31.

Die Größe der Spreizkraft ist an einer Kraftanzeige 17 mit einer Skala 24 und einem beweglichen Anzeigehebel 23 ablesbar. Bewegt wird dieser Anzeigehebel 23 durch die longitudinale Biegung des einen, durch eine manuell aufgebrachte Spannkraft biegbaren Bedienungshebelteils 32 gegenüber dem anderen gabelartig angeordneten



und nicht durch diese Spannkraft beaufschlagten Bedienungshebelteil 33. Der Anzeigehebel 23 ist mittels einer Drehachse 34 im nicht mit der Spannkraft beaufschlagten Bedienungshebelteil 33 gelagert und liegt mit einem Nocken 35 ar dem mit der Spannkraft beaufschlagten Bedienungshebelteil 32 auf. Werden mittels der Spannkraft die beiden Bedienungshebelteile 32;33 relativ zueinander bewegt, dreh sich der Anzeigehebel 23 um die Drehachse 34 und auf der Skala 24 wird durch der Anzeigehebel 23 die manuell aufgebrachte Spannkraft angezeigt.

Zur Kontrolle der Achsenverhältnisse am zu versorgenden Gelenk können Richtstäbe (nicht gezeichnet) in einer Führung 36, die winkelfest mit dem Grundkörper 2 verbunden ist, eingelegt werden.

Für die Anwendung im gebeugten Gelenk 10 (Fig. 3) kann durch unterschiedliches Aufspreizen des medialen und lateralen Gelenkanteils eine gezielt unterschiedliche Stabilität der beiden Gelenkanteile erzeugt werden, um eine Rotationsbeweglichkeit, wie sie z.B. für das gebeugte Kniegelenk erwünscht ist, zu erzielen. Diese unterschiedliche Stabilität kann dabei durch definiert unterschiedliche Spreizkräfte medial und lateral erzeugt werden.

Bei Anwendung im gestreckten Gelenk (Fig. 4) kann die Stabilität des Gelenkes in einer exakt definierten Streckposition, z.B. in leichter Hyperextension wie dies z.B. beim Kniegelenk erwünscht ist, exakt eingestellt werden.





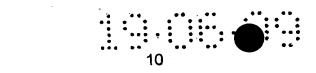
Schutzansprüche

- Vorrichtung zum Spannen von Bändern an nicht-kugeligen Gelenken ar menschlichen oder tierischen K\u00f6rper mit
- A) einem prismatischen, zylindrischen oder plattenförmigen Grundkörper (2) mit eine rechten Pratze (3) und einer linken Pratze (4), welche Auflageflächen (16) in eine Ebene (5) aufweisen und damit parallel auf die gelenkseitige Oberfläche eine ersten an ein nicht-kugeliges Gelenk (10) angrenzenden Knochens zur Anlage bringbar sind, sowie einem rechten Handgriff (6) und einem linken Handgriff (7),
- B) einem rechten Spannhebel (8) und einem linken Spannhebel (9) mit der Auflageflächen (15), welche parallel zu den Auflageflächen (16) angeordnet sind wobei zwischen den Auflageflächen (15;16) des rechten Spannhebels (8) und de rechten Pratze (3) eine Spannweite Y und zwischen den Auflageflächen (15;16) des linken Spannhebels (9) und der linken Pratze (4) dieselbe oder eine andere Spannweite X einstellbar ist und die Auflageflächen (15) auf die gelenkseitige Oberfläche eines zweiten an das Gelenk (10) angrenzenden Knochens zur Anlage bringbar sind;
- C) einem rechten Bedienungshebel (11) und einem linken Bedienungshebel (12) welche gleichzeitig mit dem Halten der Vorrichtung mit je einer Hand an entsprechenden Handgriff (6;7) einzeln mit der jeweils selben Hand betätigbar sind
- D) einer rechten Parallelverschiebevorrichtung (13) und einer linken Parallelver schiebevorrichtung (14), welche je durch den entsprechenden Bedienungshebe (11;12) antreibbar sind und so mit je einem Spannhebel (6;7) verbunden sind, dass bei einer Bewegung der Bedienungshebel (11;12) die Spannweiten X beziehungsweise Y unabhängig voneinander einstellbar sind,

dadurch gekennzeichnet, dass

- E) die Parallelverschiebevorrichtungen (13;14) Viergelenk-Hebelgetriebe sind.
- Vorrichtung nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass jeder Bedienungshebel (11;12) eine Kraftanzeige (17) umfasst, welche beim Spannen der Bänder durch Betätigung der Vorrichtung ein separates Ablesen der auf jeden Bedienungshebel (11;12) ausgeübten Kraft ermöglichen.





- 3. Vorrichtung nach Anspruch 1oder 2, dadurch gekennzeichnet, dass die Parallelverschiebevorrichtungen (13;14) aus Hebelgetrieben bestehen, welche jeweils vier Hebel (18;19;20;21) umfassen, wobei ein oberer Hebel (18) und ein unterer Hebel (21) parallel angeordnet sind, der obere Hebel (18) mit den jeweiligen Spannhebel (8;9) verbunden ist, der untere Hebel (21) mit den Grundkörper (2) verbunden ist und die Verbindungshebel (19;20) das Scherengestänge bilden, so dass der obere Hebel (18) und der untere Hebel (21 parallel zueinander oder voneinander weg bewegbar sind.
- 4. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 1 bis 3, dadurch gekennzeichnet, dass die Parallelverschiebevorrichtungen (13;14) bezüglich der Kraftübertragung zwischer der mit den Fingern der jeweiligen Hand auf den entsprechenden Bedienungshebe (11;12) ausgeübten Spannkraft und der von dem entsprechenden Spannhebel (6;7 und der entsprechenden Pratze (3;4) ausgeübten Distraktionskraft auf die an das Gelenk (10) angrenzenden Knochen in einem definierten Arbeitsbereich eir Übersetzungsverhältnis von 1 : 1 gewährleisten.
 - 5. Vorrichtung nach Anspruch 4, dadurch gekennzeichnet, dass der mögliche Arbeitsbereich darin besteht, dass die Spannweiten X beziehungsweise Y zwischer den Auflageflächen (16) an den Pratzen (3;4) und den Auflageflächen (15) an der Spannhebeln (8;9) zwischen 5 mm und 35 mm betragen.
 - 6. Vorrichtung nach Anspruch 5, dadurch gekennzeichnet, dass der definierte Arbeitsbereich darin besteht, dass die Spannweiten X beziehungsweise Y zwischer den Auflageflächen (16) an den Pratzen (3;4) und den Auflageflächen (15) an der Spannhebeln (8;9) zwischen 7 mm und 12 mm betragen.
 - 7. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 1 bis 6, dadurch gekennzeichnet, dass die Bedienungshebel (11;12) longitudinal elastisch biegbar sind.
 - 8. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 1 bis 7, dadurch gekennzeichnet, dass zwischen einem Handgriff (6;7) und dem entsprechenden Bedienungshebel (11;12 teleskopartige und in ihrer Länge lösbar blockierbare Feststellelemente (22 angeordnet sind, mittels welcher die Distanz zwischen der Auflagefläche (16) einer



Pratze (3;4) und der Auflagefläche (15) des entsprechenden Spannhebels (8;9 lösbar fixierbar ist.

- Vorrichtung nach einem der Ansprüche 2 bis 8, dadurch gekennzeichnet, dass die Kraftanzeige (17) einen gegenüber einer Skala (24) bewegbaren Anzeigehebel (23 umfasst.
- 10. Vorrichtung nach Anspruch 9, dadurch gekennzeichnet, dass der Anzeigehebel (23 durch die Ausbiegung des entsprechenden Bedienungshebels (11;12) antreibbar ist.

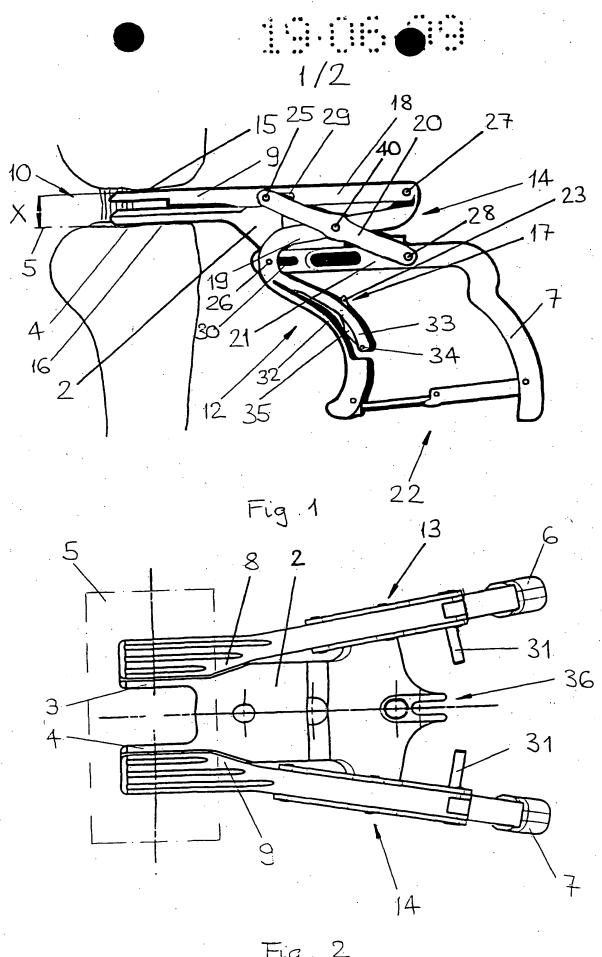
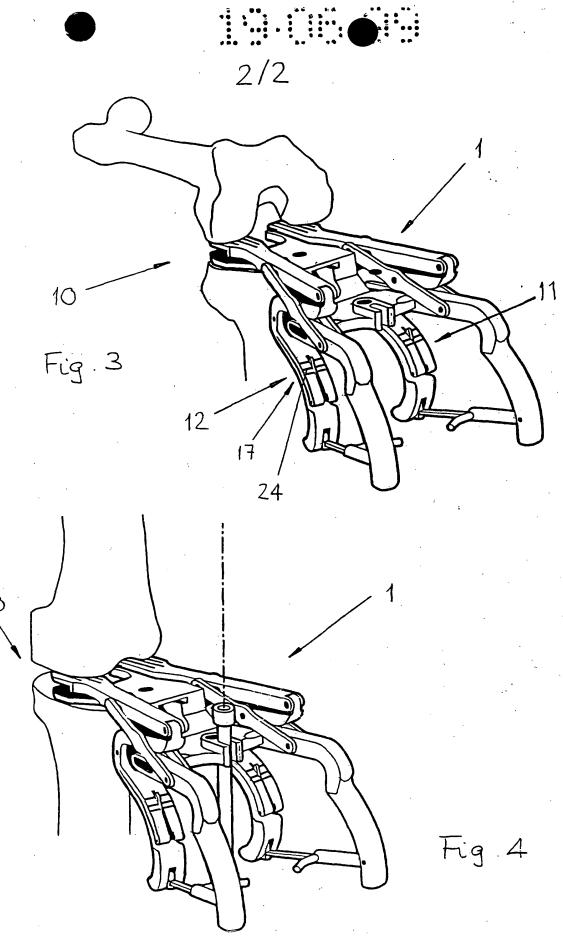


Fig 2



This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

□ BLACK BORDERS
□ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
□ FADED TEXT OR DRAWING
□ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
□ SKEWED/SLANTED IMAGES

GRAY SCALE DOCUMENTS
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
□ OTHER:

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.